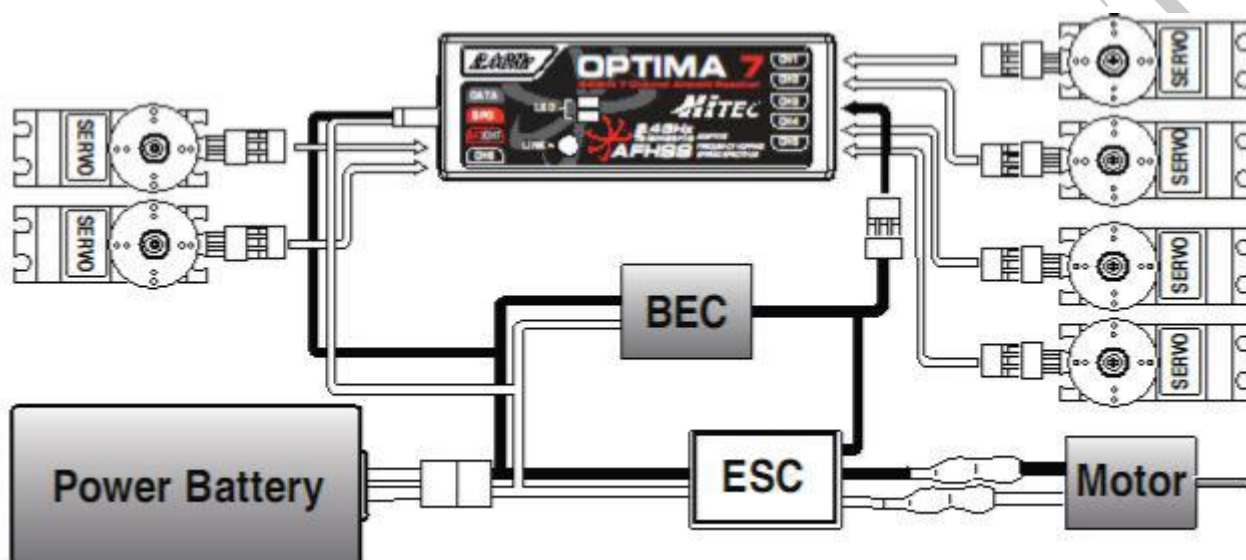


Zasilanie odbiornika realizowane jest za pomocą dedykowanego akumulatora typu NiMH, o napięciu znamionowym 4.8-6.0 V lub pakietu 2S* (2 połączonych szeregowo ogniw) typu LiPO, LiIo lub LiFe.

*OSTRZEŻENIE !

Należy upewnić się, iż stosowane w modelu serwomechanizmy - mogą być zasilane podwyższonym napięciem. W przeciwnym przypadku - należy zastosować regulator napięcia.

Instalacja odbiornika w modelach z napędem elektrycznym, w przypadku gdy odbiornik zasilany jest z obwodu BEC regulatora prędkości obrotowej ESC.



Schemat instalacyjny odbiornika.

BEC – układ stabilizatora zasilania odbiornika

ESC – elektroniczny regulator prędkości obrotowej silnika napędowego modelu.

Motor – silnik napędowy modelu.

Power Battery – pakiet akumulatorów zasilających.

Zasilanie odbiornika realizowane jest za pomocą obwodu (złącza) BEC, regulatora prędkości obrotowej silnika elektrycznego. W przypadku gdy wielkość prądu pobieranego przez serwomechanizmy, może przekraczać wartość dopuszczalnego prądu maksymalnego złącza BEC regulatora ESC, należy (tak jak to pokazano na rysunku), zastosować oddzielny układ stabilizatora napięcia BEC.

Przygotowanie aparatury do pracy.

OSTRZEŻENIE !

Przy włączaniu i wyłączaniu aparatury, należy zawsze zachować następującą kolejność.

- Włączanie aparatury. Włączyć nadajnik; wybrać tryb pracy - **nadawanie włączone** – następnie włączyć odbiornik.
- Wyłączanie aparatury. Wyłączyć odbiornik, następnie wyłączyć nadajnik.

Przed wykonywaniem lotów należy zawsze sprawdzić działanie aparatury.

Przed uruchomieniem, silnika spalinowego lub elektrycznego modelu - należy włączyć aparaturę - w sposób przedstawiony powyżej. Należy upewnić się, iż wszystkie serwomechanizmy i stery -